

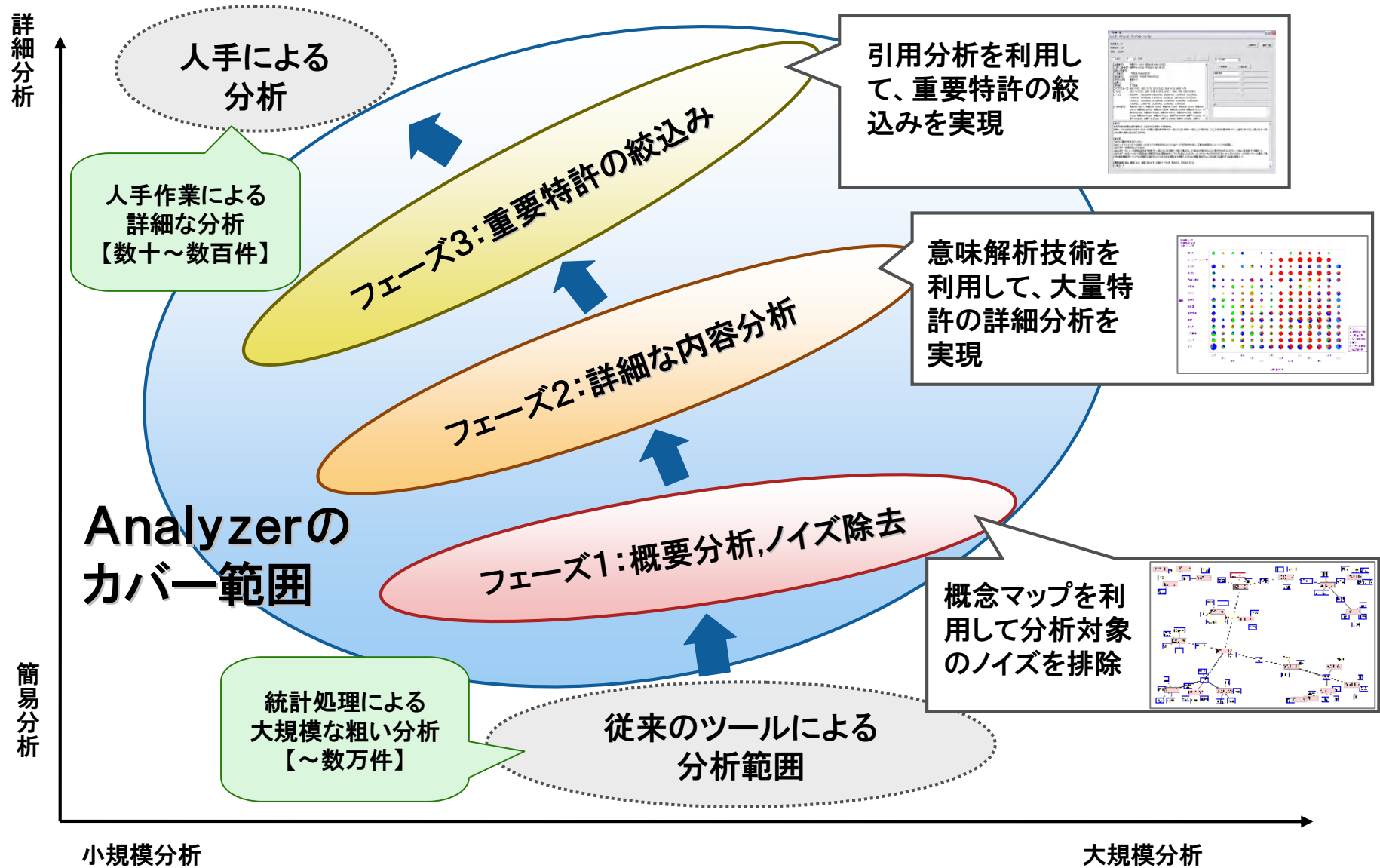


shaping tomorrow with you

特許分析システム **ATMS/Analyzer** のご紹介

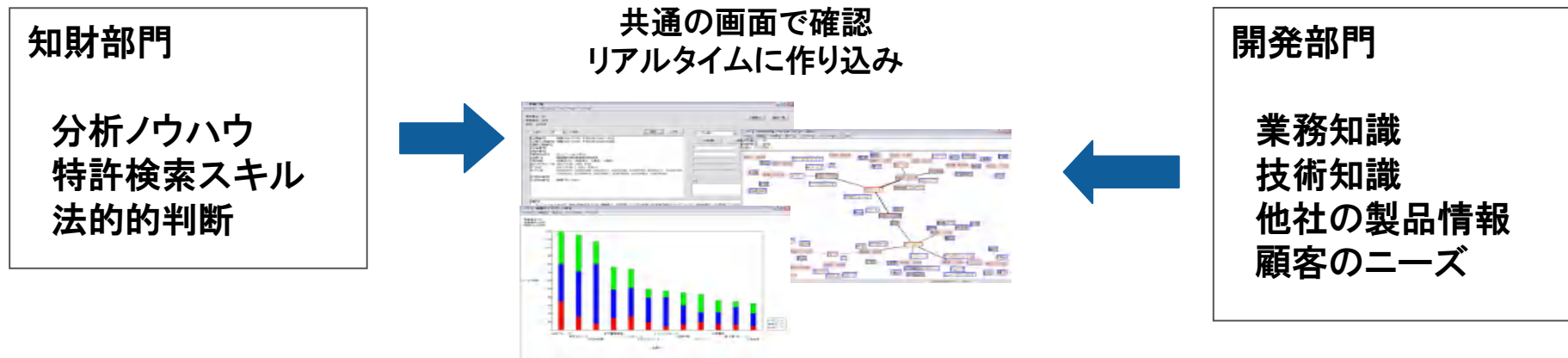
株式会社ジー・サーチ
知財営業部

作業の効率化(大規模対応、客観化)



知財部門と開発部門のコミュニケーション

知財部門と開発現場が共通の画面を確認しながら分析作業を進めることでお互いの知識を活かし、役に立つ分析結果を作ることができます。



1. 分析のテーマ、目的の明確化
2. 分析対象の作成(ノイズ、モレの確認)
3. グラフ、マップの作成、結果の考察
4. 今後の出願方針、開発テーマの検討

- ・意思疎通が容易になり作業が効率化
- ・開発部門のニーズにマッチした納得感の高いアプトプット
- ・自分の意見が目に見えて反映されるので、参加意欲が向上

① 分析データベースは自動作成

- 分析に必要なデータはすべて、データセンター側で用意します。
- ご利用者は出願番号リストをアップロードするだけです。

② 快適な操作

- 作成された分析用データベースをダウンロードし、分析クライアントソフトにより、ご利用者自身のPC上で分析が行えます。
- 数万件の特許情報でも数秒～10数秒程度でマップが作成できます。

③ 簡単な操作

- ATMS/Analyzerは、ご利用者自身で簡単に特許分析を行い、特許取得状況の関連をグラフやマップとして表示できるサービスです。
- 約100種類の定型マップを用意しています。

④ テキストマイニング技術

- 書誌事項を対象とした統計的分析に加え、用語を対象とした技術内容による分析が可能です。
- 「特徴語」に加え「発明の課題」と「発明の対象」を自動的に抽出します。

テキストマイニング技術（内容を対象とした分析）

特許公報データ

【公報種別】公開特許公報[A]
【出願日】...
【出願人】...
【IPC・展開記号】 B25J 5/00
 B25J 13/08
【FI】 B25J 5/00 F
 B25J 13/08 Z
...
【発明の名称】脚式移動ロボット
【要約】
【課題】路面の表面状態に応じて適応的な
【解決手段】歩行動作による路面対応...
【特許請求の範囲】
【請求項1】複数本の可動脚と上体部を備えた脚式...
を特徴とする脚式移動ロボットの脚部。
...
【従来の技術】
例えば特開平5-305579号公報において次のような技術
を...
...
【発明の効果】
以上詳記したように、本発明によればロボットの
歩行安定性が向上するとともに、歩行速度を高めること
ができる。

テキストマイニング技術 言語処理（意味解析）による自動抽出

書誌情報

キーワード

引用情報

審査官引用

発明者引用

意味解析

構成要素

発明の対象

発明の課題

ユーザ分類

独自の項目

経過情報
整理標準化データ

Analyzer
可視化

追加情報
特許評価情報
技術分類 etc...

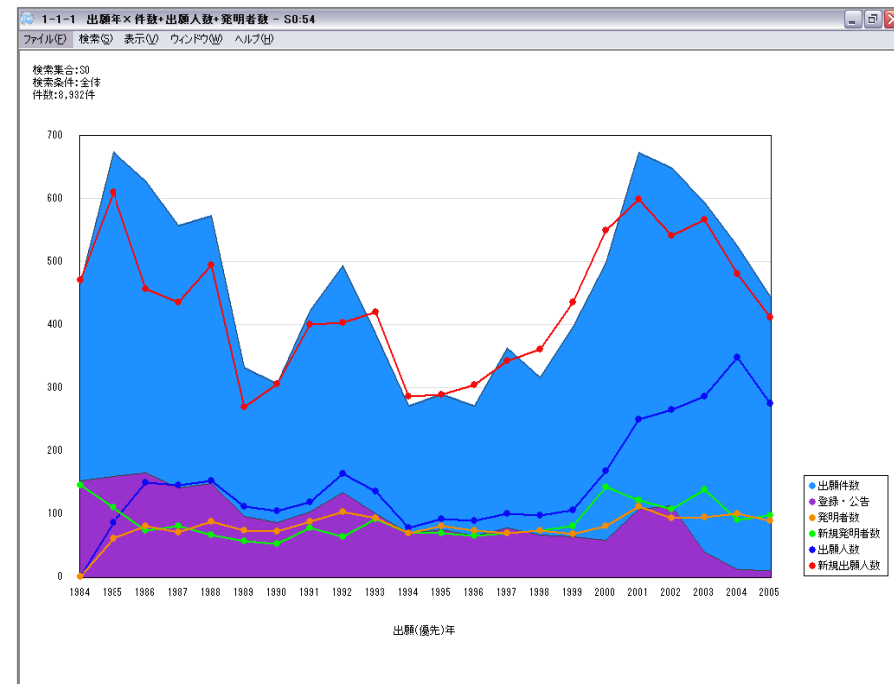
目的(マップ例)① 定量的な情報の把握

■ 書誌事項を対象とした統計処理による分析



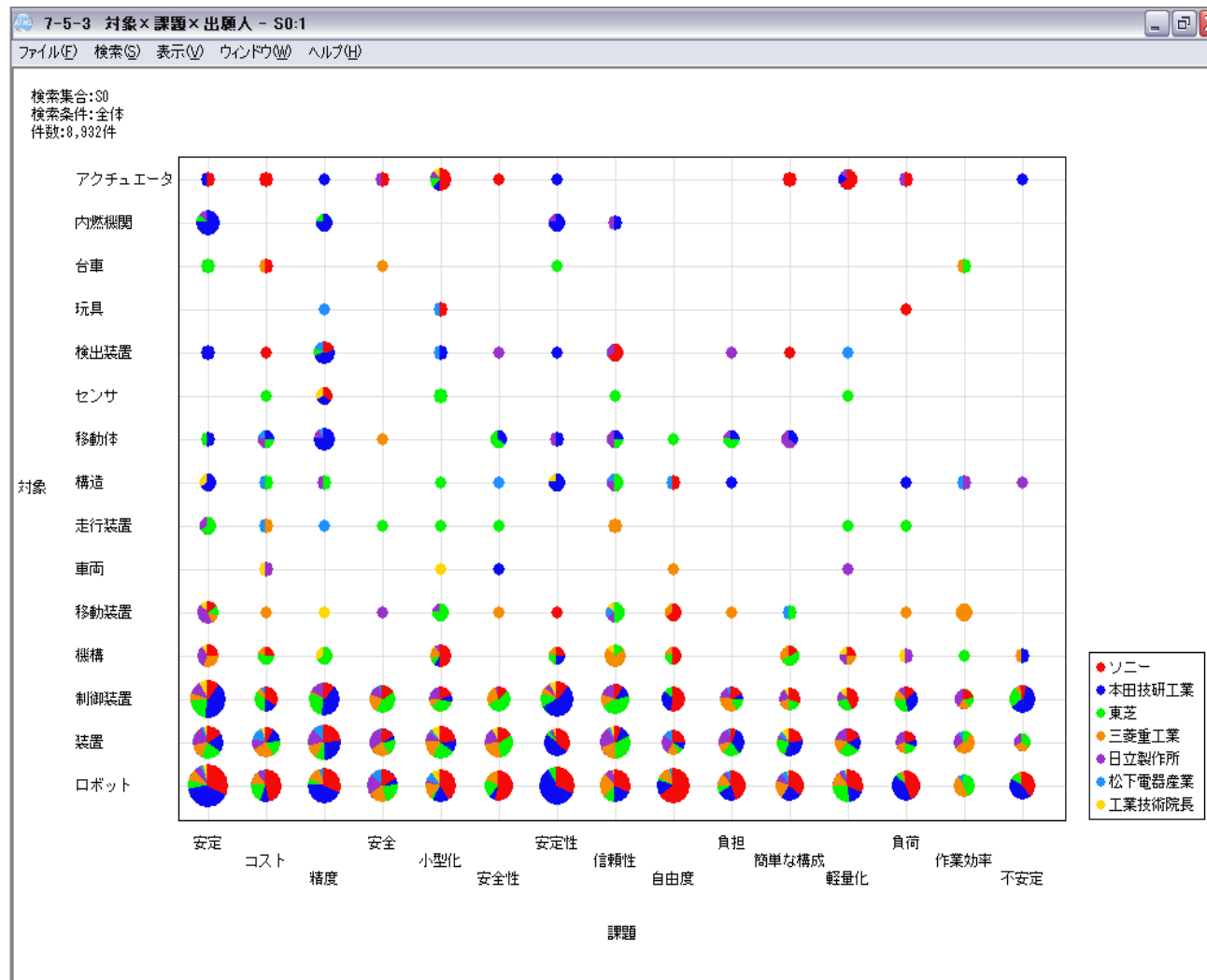
出願年×出願人

出願年×出願件数、登録件数、出願人数、発明者数



マップ例③ 問題解決の視点で強み弱みを分析

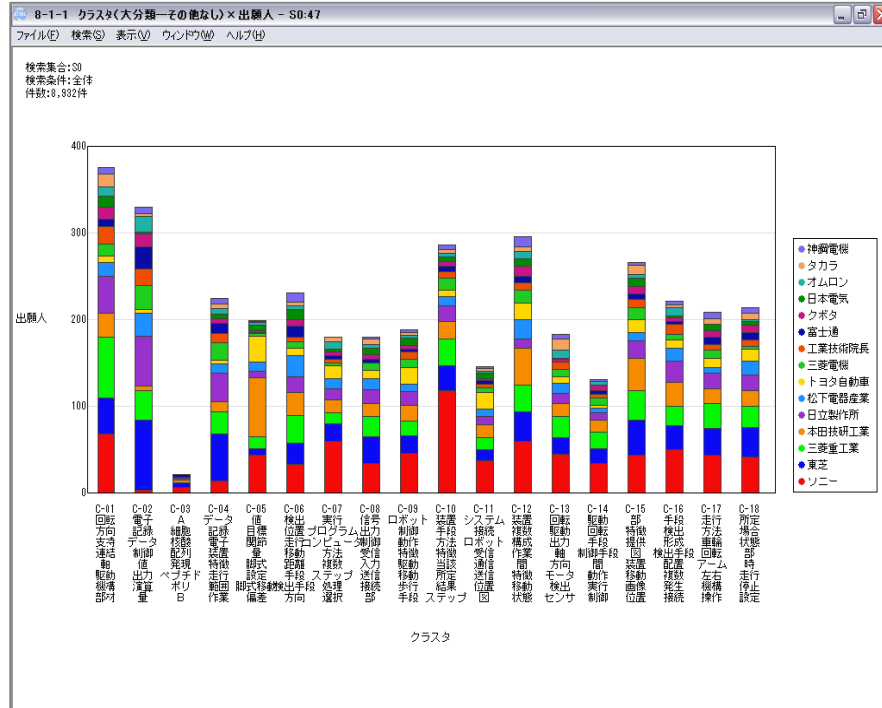
■ 発明の対象と課題で分析



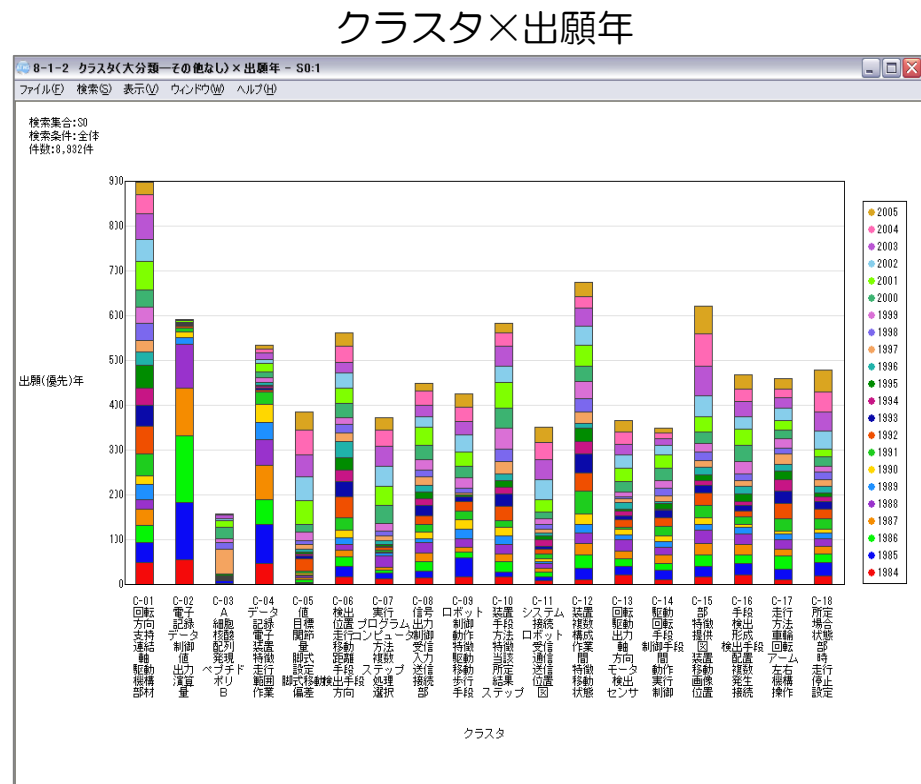
対象×課題×出願人のパイチャート

マップ例④ 技術内容で自動分類して比較

■クラスタリング



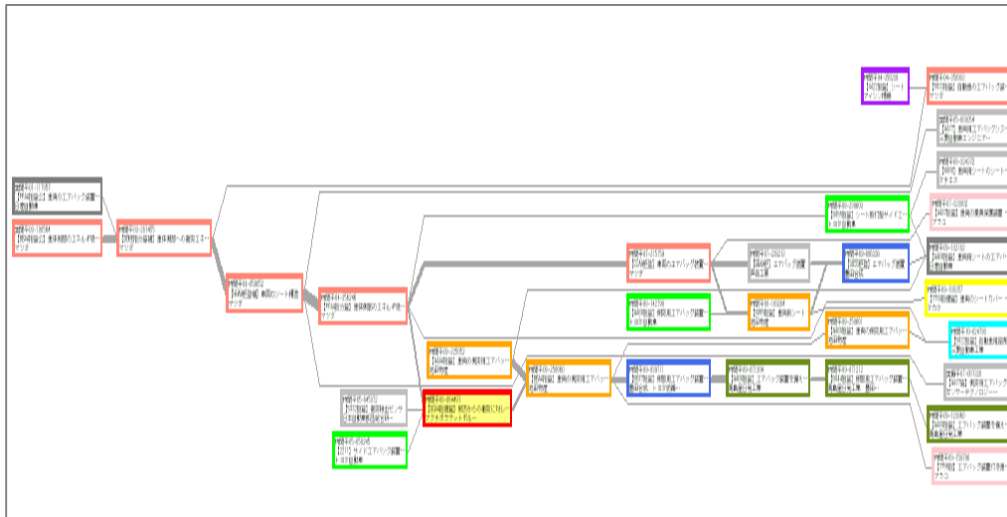
クラスタ × 出願人



クラスタ × 出願年

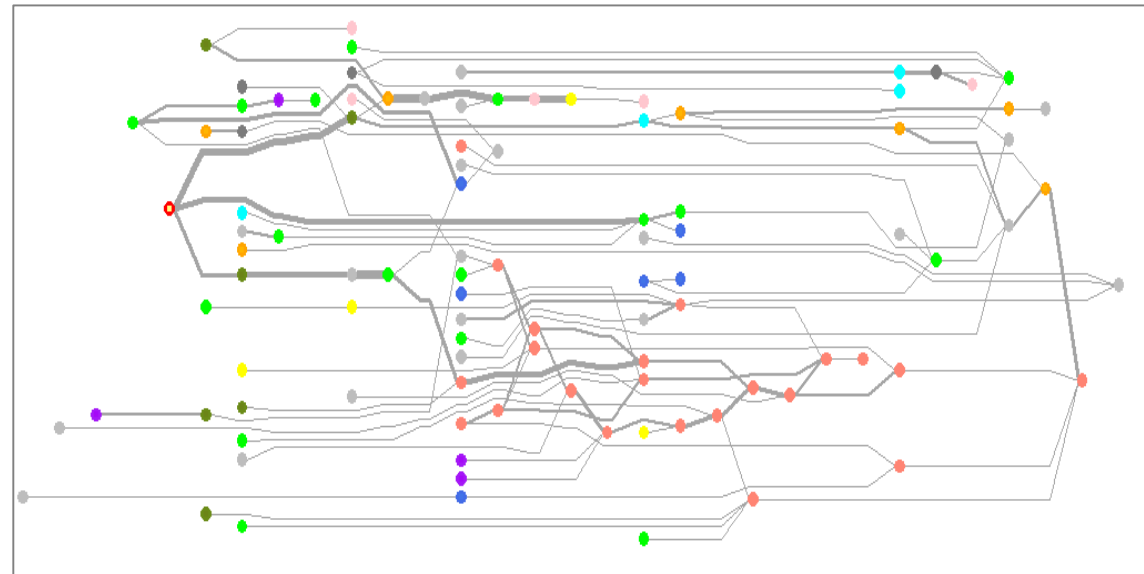
マップ例⑤ 基本特許の発見、密集具合の把握

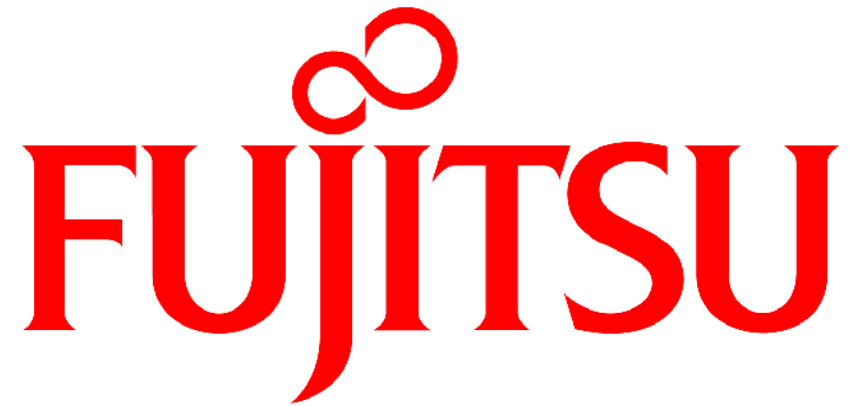
■特許フロー、類似特許



特許フロー（出願人によって色分けして表示）

特許フロー
（出願人によって色分けして表示
案件をマルで表示）





shaping tomorrow with you